

SPIS REFERATÓW

SESJA PLENARNA

Wybrane zagadnienia dodatkich układów z opóźnieniem <i>prof. dr hab. inż. Tadeusz Kaczorek</i>	10
Mikrosystemy – nowe idee, nowe konstrukcje, nowe technologie <i>prof. dr hab. inż. Ryszard Jachowicz</i>	34
Zaawansowane techniki sterowania robotami mobilnymi <i>prof. dr hab. inż. Krzysztof Kozłowski</i>	39
The current situation and main trends of the ERP application in the Czech Republic <i>prof. dr hab. inż. Josef Basl</i>	42

SESJA I

AUTOMATYZACJA, ROBOTYZACJA, MONITOROWANIE

Idea oprogramowania układu sterowania badawczego elastycznego systemu wytwarzania <i>prof. dr hab. inż. Jerzy Honczarenko</i> <i>mgr inż. Mariusz Sosnowski</i>	52
Koncepcja konfigurowalnego modułu programowego dla rozproszonego środowiska symulacji ESM <i>dr inż. Adam Słota</i>	62
Diagnostyka procesu wytłaczania tworzyw sztucznych <i>dr inż. Bogdan Broel-Plater</i>	71
Kierowanie i nadzorowanie działań grupy pojazdów transportowych <i>mgr inż. Wojciech Ulatowski</i> <i>prof. dr hab. inż. Andrzej Masłowski</i>	81
Algorytm symulowanego wyżarzania – efektywna metoda optymalizacji harmonogramów produkcji <i>mgr inż. Arkadiusz Antczak</i> <i>mgr inż. Paweł Antczak</i> <i>dr hab. inż. Tadeusz Witkowski</i>	91

Zastosowanie algorytmu symulowanego wyżarzania do optymalizacji harmonogramowania produkcji małoseryjnej	
<i>mgr inż. Paweł Antczak</i>	
<i>mgr inż. Arkadiusz Antczak</i>	
<i>dr hab. inż. Tadeusz Witkowski</i>	101
Metodologia oceny nienaruszalności bezpieczeństwa elementów o ustalonej trwałości	
<i>prof. dr inż. Tadeusz Missala</i>	111
Dwukamerowy, neuronowy system bezpieczeństwa do wykrywania sytuacji niebezpiecznych na zautomatyzowanych stanowiskach pracy	
<i>prof. dr hab. inż. Robert Kosiński</i>	
<i>mgr inż. Andrzej Grabowski</i>	
<i>dr inż. Barbara Siemiątkowska</i>	119
Rejestracja zdarzeń we współczesnych pojazdach szynowych	
<i>dr inż. Bogusław Borucki</i>	
<i>mgr inż. Jan Goska</i>	
<i>inż. Jerzy Niewiatowski</i>	128
Wspomaganie bezpieczeństwa przewozów pasażerów i ładunków przy użyciu wielokanałowej radiokomunikacji satelitarnej	
<i>dr inż. Artur Wieczyński</i>	
<i>mgr inż. Jacek Mickiewicz</i>	
<i>mgr inż. Arkadiusz Perski</i>	134
Możliwości zastosowań EGNOS/GALILEO do wspomagania ochrony strategicznych sieci transportowych	
<i>dr inż. Artur Wieczyński</i>	
<i>mgr inż. Jacek Mickiewicz</i>	
<i>mgr inż. Arkadiusz Perski</i>	
<i>dr inż. Piotr Szykarczyk</i>	142
Monitorowanie transportu i możliwości poprawy bezpieczeństwa na drogach II kategorii w Polsce	
<i>dr inż. Artur Wieczyński</i>	
<i>mgr inż. Jacek Mickiewicz</i>	
<i>mgr inż. Arkadiusz Perski</i>	154
Mechanizacja i automatyzacja w recyklingu sprzętu elektrycznego i elektronicznego	
<i>Tomasz Kleniewski</i>	
<i>mgr inż. Wiesław Kopacz</i>	
<i>mgr inż. Zbigniew Piłat</i>	164

Identyfikacja możliwości aplikacji w systemach logistycznych układów RFID (Radio Frequency Identification)	
<i>dr inż. Paweł Zając</i>	174
Rozproszony system automatycznego monitorowania poziomu wód gruntowych na terenie południowego wybrzeża Hiszpanii	
<i>dr inż. Roman Szewczyk</i>	
<i>mgr inż. Katarzyna Rzeplińska</i>	
<i>mgr inż. Wojciech Winiarski</i>	
<i>mgr inż. Andrzej Bratek</i>	
<i>dr inż. Artur Wieczyński</i>	
<i>inż. Piotr Dopierała</i>	
<i>mgr inż. Arkadiusz Perski</i>	
<i>mgr inż. Jacek Mickiewicz</i>	182
Wpływ parametrów powietrza w automatycznym systemie wentylacji na komfort w samolotach pasażerskich	
<i>mgr inż. Katarzyna Rzeplińska</i>	
<i>mgr inż. Monika Matuszewska</i>	
<i>prof. dr hab. inż. Bernard Zawada</i>	191
„e-Learning” nowoczesna metoda kształcenia i szkolenia zawodowego w zastosowaniu do automatyki i robotyki	
<i>mgr inż. Wojciech Klimasara</i>	
<i>mgr inż. Zbigniew Pilat</i>	
<i>doc. dr inż. Ryszard Sawwa</i>	
<i>mgr inż. Marcin Słowikowski</i>	
<i>mgr inż. Jacek Zieliński</i>	202
Modele manipulatorów do celów dydaktycznych ITLIMS PW	
<i>dr inż. Krzysztof Mianowski</i>	212
Badania i walidacja innowacji technologicznych	
<i>mgr inż. Kazimierz Majdan</i>	226
New conditions for application of Data Mining methods in the sector of mid-sized enterprises	
<i>mgr inż. Sebastian Andracki</i>	
<i>prof. dr hab. inż. Paul-Dieter Kluge</i>	
<i>dr inż. Paweł Kuźdowicz</i>	236
An ERP-oriented model of project driven enterprise	
<i>dr inż. Sławomir Kłós</i>	244

Model of ERP selection for SME	
<i>mgr inż. Justyna Patalas</i>	254
Rozmyte modele decyzyjne pozyskiwane z danych eksperymentalnych	
<i>prof. dr hab. inż. Anna Walaszek-Babiszewska</i>	262
Management of the foundry machines operation aided by a modelling and simulation technique	
<i>prof. dr hab. inż. Józef Matuszek</i>	
<i>mgr inż. Sławomir Kukla</i>	
<i>dr inż. Dariusz Plinta</i>	272
CP-approach to decision support in job shop scheduling problems with manpower resources	
<i>dr inż. Paweł Sitek</i>	
<i>prof. dr hab. inż. Zbigniew Banaszak</i>	279
Strategia przeszukiwania dedykowana dla problemu spełniania ograniczeń	
<i>dr inż. Krzysztof Bzdrya</i>	
<i>mgr inż. Irena Bach</i>	
<i>mgr inż. Mariusz Mądry</i>	289
Towards unified framework for dedicated DSS design	
<i>prof. dr hab. inż. Zbigniew Banaszak</i>	
<i>mgr inż. Grzegorz Bocewicz</i>	298

SESJA II

OPROGRAMOWANIE, WYPOSAŻENIE I ZASTOSOWANIA ROBOTÓW MOBILNYCH

Zastosowanie wielowarstwowych sieci komórkowych do planowania trasy dla robota mobilnego	
<i>dr inż. Barbara Siemiątkowska</i>	
<i>mgr inż. Rafał Chojecki</i>	
<i>prof. dr hab. inż. Mariusz Olszewski</i>	310
Problemy wielodrogowości sygnału radiowego w systemach mobilnych	
<i>mgr inż. Konrad Bożek</i>	320
Symulacja ruchu okrętu wykorzystującego pędnik cykloidalny	
<i>dr inż. Józef Małecki</i>	331

Projekt i integracja systemu obserwacji terenu

dr inż. Cezary Szczepański

dr inż. Przemysław Mądrzycki..... 341

SESJA III

METODY PROJEKTOWANIA I INTEGRACJI SYSTEMÓW

Determination of positive realization of singular continuous-time systems with delays by state variables diagram method

prof. dr hab. inż. Tadeusz Kaczorek

prof. dr hab. inż. Mikołaj Busłowicz..... 352

Odporna stabilność jednowymiarowych dodatnich układów dyskretnych

prof. dr hab. inż. Mikołaj Busłowicz..... 362

Odporny algorytm predykcyjny z identyfikacją modelu (MPC- λ)

mgr inż. Krzysztof Szyber..... 372

Metoda szybkiej syntezy rozmytych regulatorów predykcyjnych DMC – zastosowanie do nieliniowego obiektu

dr inż. Piotr Marusak..... 382

Modelowanie i programowanie metodą Grafpol wybranych procedur algorytmów procesów dyskretnych

prof. dr hab. inż. Tadeusz Mikulczyński

dr inż. Rafa Więclawek..... 392

Dobór funkcji wagowych w układzie sterowania odpornego aktywnym zawieszeniem magnetycznym

prof. dr hab. inż. Zdzisław Gosiewski

mgr inż. Arkadiusz Mystkowski..... 402

Wyznaczanie macierzy stanu na podstawie wielomianu charakterystycznego

mgr inż. Konrad Andrzej Markowski..... 412

Obszary stabilności układów regulacji z korektorami PI i PD

mgr inż. Andrzej Ruszewski..... 422

Niektóre ograniczenia zastosowania przetwornic częstotliwości w napędach elektrohydraulicznych

mgr inż. Arkadiusz Winnicki

mgr inż. Piotr Wiśniewski

dr inż. Willi Mednis

prof. dr hab. inż. Mariusz Olszewski 432**Linearyzacja modelu matematycznego siłownika hydraulicznego**

mgr inż. Leszek Cedro

prof. dr hab. inż. Dariusz Janecki 439**Oprogramowanie testowo-wizualizacyjne systemu aktywnego łożyskowania magnetycznego***prof. dr hab. inż. Dorota Kozanecka**inż. Andrzej Kaczmarek* 449**Modelowanie pasywnych łożysk magnetycznych***dr inż. Krzysztof Falkowski* 459**Badania doświadczalne miniaturowych przewodnic ślizgowych***dr inż. Sergiusz Łuczak**dr inż. Wiesław Mościcki* 469**Metodyka projektowania przemysłowych systemów wizyjnych***mgr inż. Michał Aftewicz* 476**Nowe rozwiązanie manipulatora równoległego typu POLMAN do wspomaganie operacji chirurgicznych***dr inż. Krzysztof Mianowski* 486**Ocena techniczna i biomedyczna rodziny robotów kardiochirurgicznych Robin Heart***dr Zbigniew Nawrat**dr inż. Paweł Kostka**mgr inż. Marek Koźlak* 496**System sterowania telemanipulatora endoskopowego Robin Heart Vision***dr inż. Paweł Kostka**dr Zbigniew Nawrat* 506**Opracowanie pełnego programu diagnozowania sygnalizatora poziomu napięcia***dr inż. Paweł Szczepański* 516

Wyrażanie niepewności pomiaru w postaci przedziału ufności <i>mgr inż. Paweł Fotowicz</i> <i>dr Albin Czubla</i>	528
Komputerowe stanowisko do badania własności metrologicznych elektronicznych przeliczników ciepłomierzy hybrydowych <i>mgr inż. Elżbieta Jachczyk</i> <i>doc. dr inż. Jacek Korytkowski</i>	536
Pomiar i rejestracja charakterystyk statycznych resorów i zderzaków kolejowych <i>mgr inż. Andrzej Bratek</i> <i>mgr inż. Jan Goska</i>	546
Detektor wody w oleju smarującym <i>mgr inż. Jan Goska</i> <i>mgr inż. Marek Maciąg</i>	553
Nowe przetworniki transduktorowe w konfiguracji Vacquiera z rdzeniami z taśmy amorficznej <i>dr inż. Roman Szewczyk</i> <i>mgr inż. Jacek Salach</i> <i>Marcin Safinowski</i>	562
Opracowanie wyników pomiarów liniowego segmentowego detektora dla potrzeb samonaprowadzania obiektu do celu <i>dr inż. Robert Głębocki</i> <i>dr inż. Maciej Zasuwa</i> <i>mgr inż. Marcin Żugaj</i>	572
Identyfikacja położenia przestrzennego obiektu względem celu metodami opartymi na sztucznych sieciach neuronowych <i>dr inż. Robert Głębocki</i> <i>prof. dr hab. inż. Ryszard Vogt</i>	580